



HARMONOGRAM PREZENTÁCIÍ VÝSLEDKOV PROJEKTOVEJ VÝUČBY
Študijný program Počítačové inžinierstvo
Miestnosť: B108

Čas	Meno študenta	Názov projektu	Vedúci
8:45	Balala Miroslav	Otvorený hardvér pre robotickú platformu Yellow Robot dopravná nádstavba	Ing. Hodoň
9:00	Tupý Tomáš	Nadstavbové moduly pre platformu Yrobot	Ing. Hodoň
	Kúšik Tomáš		
	Hudek Dávid		
9:15	Jakab Matej	Vzducholod' ako prostriedok na riešenie rôznych úloh IKT	Ing. Hodoň
	Šimurka Michal		
	Kováčik Adrián		
	Ondrejmiška Peter		
9:30	Bielak Martin	Senzorická doska pre monitoring parametrov prostredia	Ing. Hodoň
9:45	Mažár Miroslav	Aplikácie pre OS Android automatizovaný návrh kombinačných LO	Ing. Jaroš
	Rumanovský Peter		
	Višňovský Adam		
10:00	Giblák Michal	Simulátor logických obvodov - aplikácia pre OS Android	Ing. Jaroš
10:15	Fedor Michal	Katedrový IS s využitím veľkoplošného zobrazovacieho zariadenia	Ing. Jaroš
10:30	Podskuba Roman	Pravdepodobnostná robotika	Ing. Milanová
10:45	Brandobur Rastislav	Programovanie vstavaných systémov II.	doc. Kapitulík
	Kendereš Tomáš		
11:00	Mušák Matej	Zisťovanie obsadenosti miestnosti analýzou obrazovej informácie	Ing. Jurečka
11:15	Kudjak Martin	Spracovanie obrazovej informácie s využitím Raspberry PI	Ing. Jurečka
	Hrabovský Martin		
11:30	Galadík Ladislav		Ing. Jurečka
11:45	Mandák Lukáš	Hybridný multirobotický systém	Ing. Čechovič
13:00	Poláček Peter	Elektrický rozvádzač so zberom informácií	Ing. Kochláň
13:15	Drozd Peter	Rozpoznávanie akustického signálu	Ing. Šarafín
13:30	Fačko Pavol	Vývoj vybraných podsystémov robotickej platformy	Ing. Žák
	Podmaník Tomáš		
13:45	Šimon Tomáš		

pokračovanie na ďalšej strane



Miestnosť: B107

Čas	Meno študenta	Názov projektu	Vedúci
8:45	Vojvoda Peter	Spracovanie obrazovej informácie s využitím Raspberry PI	Ing. Jurečka
9:00	Jablonský Ján	Spracovanie obrazovej informácie s využitím Raspberry PI	Ing. Jurečka
9:15	Rumančík Jozef	Spracovanie obrazovej informácie s využitím Raspberry PI	Ing. Jurečka
9:30	Matejová Zuzana	Inteligentný kamerový systém	Ing. Jurečka
	Štefunda Tomáš		Ing. Jurečka
	Galadík Ladislav		Ing. Jurečka
9:45	Bednár Martin	Pravdepodobnostná robotika Časticové filtre v robotike	Ing. Milanová
10:00	Voška Ľuboš	Riadenie modelovej železnice	doc. Karpiš
10:15	Lobotka Ondrej	Riadenie modelovej železnice	doc. Karpiš
10:30	Chromjak Anton	Číslicové riadenie otáčok synchronného motora	prof. Miček
10:45	Rapáč Pavol	Vývoj vstavaných systémov Systém snímania obrazu bezdrôtovým prenosom	prof. Miček
11:00	Babinský Štefan	Vývoj vstavaných systémov Riadenie robota pomocou mobilného zariadenia	prof. Miček
11:15	Olajec Marián	Vývoj vstavaných systémov Loco	prof. Miček
11:30	Madliak Martin	Vývoj vstavaných systémov	prof. Miček
11:45	Modránsky Radko	Súbor snímačov vybraných fyziolog. veličín a systém spracovania snímaných vel.	prof. Miček
13:00	Fritz Jakub	Súbor snímačov vybraných fyziolog. veličín a systém spracovania snímaných vel.	prof. Miček
13:15	Hošták Ľuboš	Vstavané systémy Elektronická vtáčia búdka	prof. Miček
13:30	Grochal Tomáš	Rozširovací modul pre platformu Yrobot	doc. Ševčík
13:45	Čepec Lukáš	Aplikácie soft mikroprocesorov implementovaných do FPGA obvodov	doc. Ševčík
14:00	Kizek Jaroslav	Implementácia jednoduchšej arkádovej hry do FPGA obvodu	doc. Ševčík
14:15	Kucharík Andrej	Návrh a realizácia robotického systému s využitím Raspberry PI ako riadiacej jednotky, postaveného na modulárnej architektúre	Ing. Hodoň, Ing. Húdik
	Fekeč Ján		
	Špánik Michal		
	Stenclák Marek		
	Lovišek Tibor		
14:30	Hikaníková Jana	Meranie fyzikálnych veličín s použitím open source framework PSE	doc. Kapitulík
14:45	Kordiak Mikuláš	Programovanie vstavaných systémov	doc. Kapitulík
15:00	Krupka Michal	Programovanie vstavaných systémov	doc. Kapitulík
15:15	Špaček Mário	Programovanie vstavaných systémov	doc. Kapitulík
15:30	Turčan Peter	Programovanie vstavaných systémov	doc. Kapitulík
	Vojtas Stanislav		