

## Cieľ

Navrhnuť autonómne auto jazdiace na čas po dráhe tvorenej čiernou alebo bielou čiarou.  
Zlepšenie jazdných vlastností vozidla s využitím teórie riadenia a prvkov strojového učenia.

## Výsledok

Analýza dostupných a výber vhodných komponentov.  
Návrh univerzálnej dosky plošných spojov.  
Vytvorenie 3D modelu karosérie auta.  
Vytvorenie webového rozhrania pre účely testovania a konfigurácie auta.

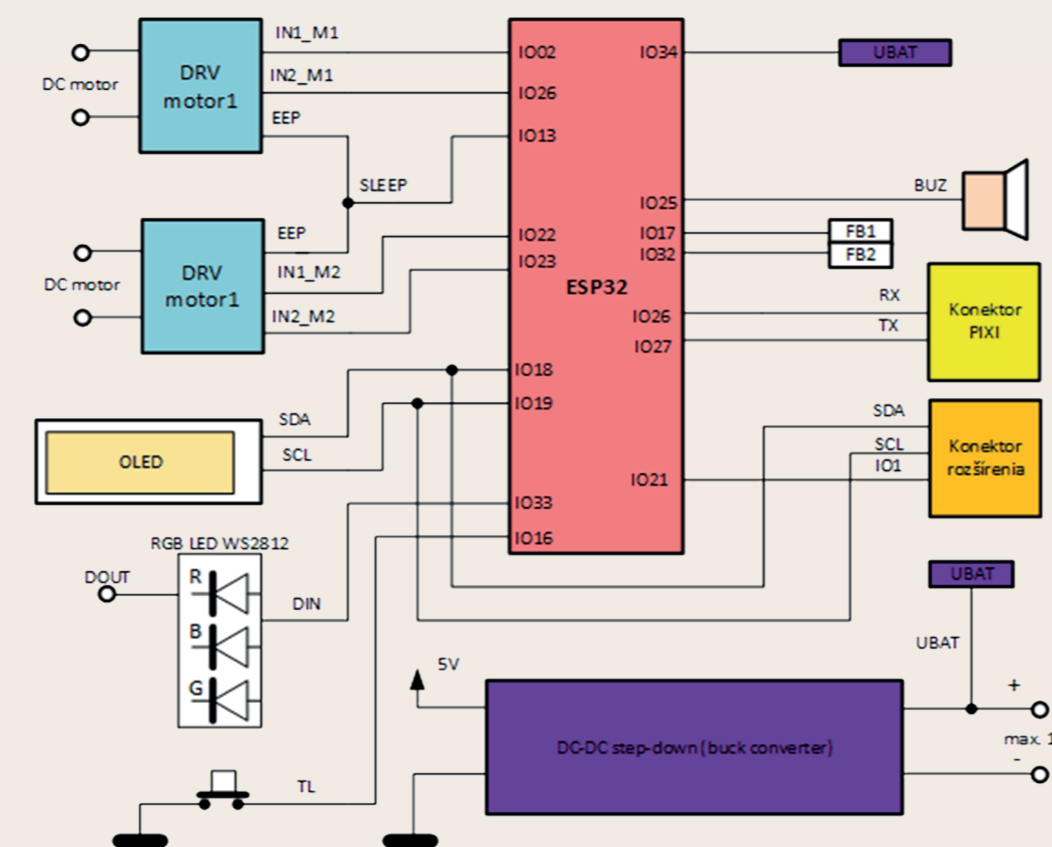
## Nadchádzajúci cieľ

Nová vylepšená univerzálna doska plošných spojov.  
Návrh nových 3D modelov konštrukcií.  
Zdokonalenie jazdných vlastností auta.

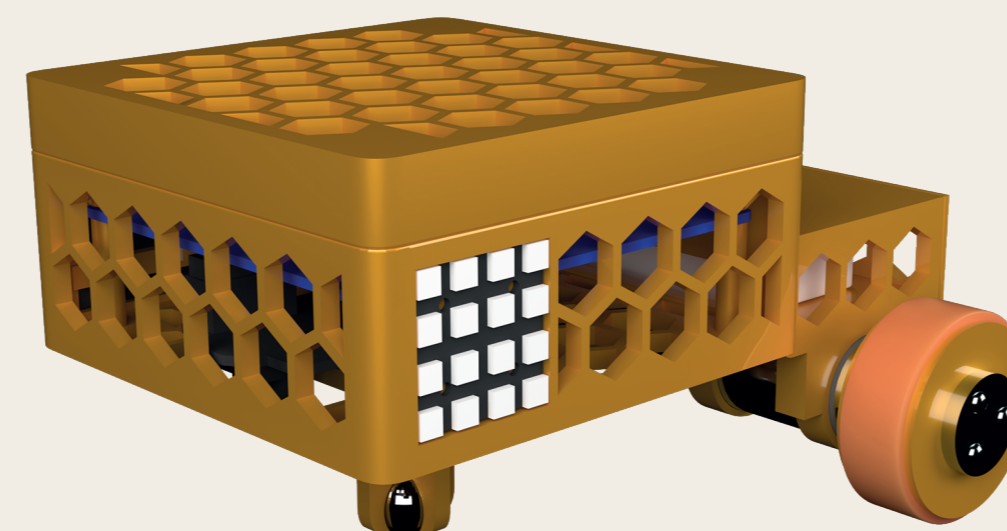
## Využitie technológie



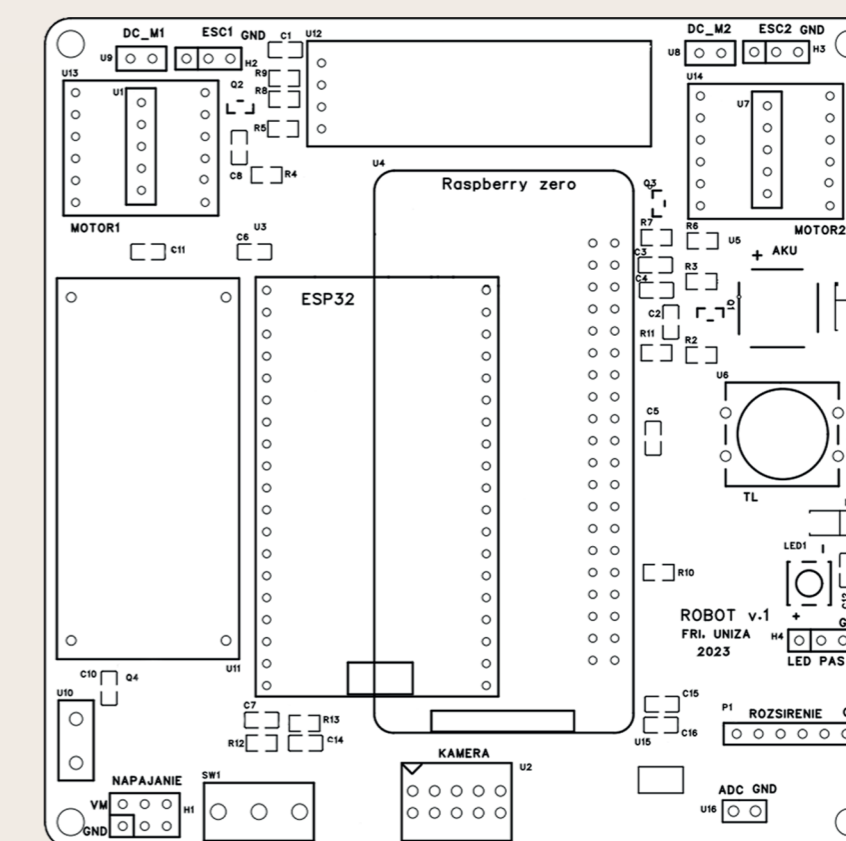
## Bloková schéma



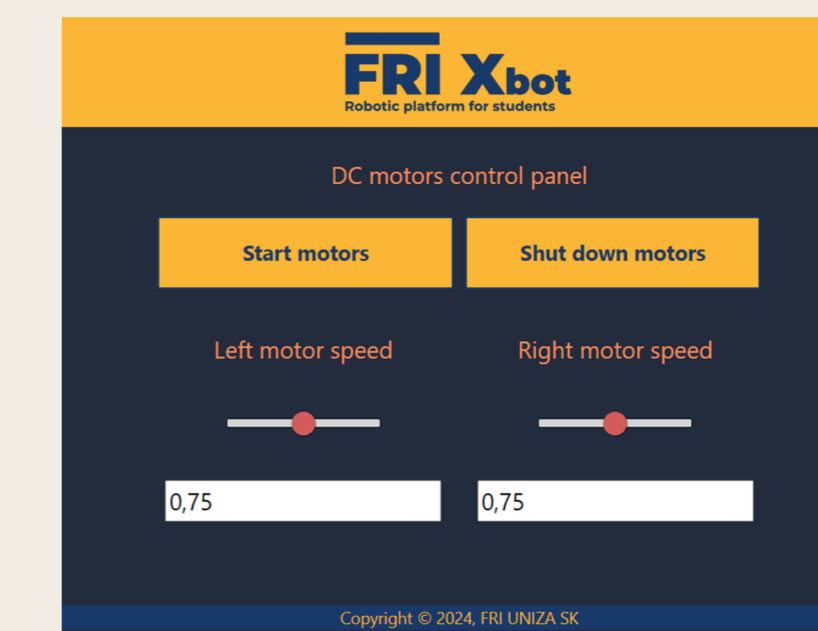
## 3D model



## Doska plošných spojov



## Blazor aplikácia



## Partner projektu



**Garant:** Ing. Michal Lekýr, PhD.  
**Učelia:** prof. Ing. Juraj Miček, PhD., Ing. Michal Lekýr, PhD.  
**Študenti:** Bc. Martin Kitko, Bc. Šimon Motyka